平成 15 年度 地震関係基礎調査交付金

伊勢平野に関する地下構造調査

成果報告書

付録6 P 波反射法地震探査データ解析

および速度解析結果

図 Appendix6-1 に示すデータ解析流れ図に従って、解析を実施した。その内容について 以下に述べる。

(1)共通反射点編集(CDP編集)

全記録の発振点・受振点座標を用いて、反射点(発振点と受振点の中点座標)の分布図 を作成し、反射点の分布が密な位置を選び、重合測線(CDP測線)を設定した。Appendix6-2 に重合測線を示した反射点分布図を示す。設定した CDP の数、および最終的に処理に用い た CDP の範囲は以下の通りである。

総 CDP 数	最終 CDP 範囲	CDP 間隔
1613	1-1613	12.5m

この段階では、各発振記録に対し、発振点・受振点の座標・標高等の設定のみにとどめ、 実際の CDP への並び替えは、(3)の最小位相変換の直後に実施した。

(2)屈折波静補正(Refraction Statics)

全ての現場原記録から屈折初動走時を読みとり、その値から発振点タイムターム,受振 点タイムタームおよび表層基底層速度を未知数とするインバージョン(改良タイムターム 法)を行い、表層の構造を求めた。この結果を図Appendix6-3に示した。図の上段はタイ ムターム値と呼ばれる値を示し、中段は得られた表層の速度(Vw)と基底層の速度(Vsw)、下 段は得られた表層構造であり、青が発振点、赤が受振点の値を示す。横軸は受振点番号で ある。

表層第一層の速度(Vw)は、現場記録の直達波をもとに推定し、表層基底層の速度(Vsw) はタイムターム法により求めた。

最終的な Vw と Vsw の値は下記のとおりである。

Vw	Vsw	第一層の厚さ
600m/s	1600-4500m/s	10-25m

この結果は、表層第一層の厚さの変化および表層基底層速度による走時変化の補正(屈 折波静補正)のデータとして用いた。

(3)最小位相変換(Minimum Phase Conversion)

バイブレーターのコリレーション処理後の震源波形は、中心部にピークがある時間的に 対称な波形である。これはゼロ位相の波形と呼ばれ、(6)のデコンボリューション処理を行 なうと波形の歪みが起こる。これを避けるため、既知の震源波形をゼロ位相型から最小位 相型の波形に変換するオペレータを設計し、それを原記録に適用する操作を行った。 (3)初動部分の振幅抑制(First Break Mute)

初動より時間の早い部分のノイズを除去し、振幅の強い初動を押さえて直下の反射波を 抽出するために、初動付近のミュートを行った。テストの結果、以下のパラメーターを用 いた。

テーパー長: 20msec 下表中 時間は msec. 距離は m

CMP	距離1	時間1	距離 2	時間 2	距離 3	時間 3	距離 4	時間 4	距離 5	時間 5
100	520	0	520	450	3400	1700	19000	4000	-	-
1150	520	0	520	450	3400	1700	19000	4000	-	-
1200	900	0	900	600	2700	1300	15000	3000	-	-
1300	1000	0	1000	600	2700	1250	3800	1500	10000	2800
1400	500	0	500	200	8000	1500	-	-	-	-
1500	100	0	100	50	5000	1000	_	-	_	-

(5)振幅補償(Gain Recovery)

球面発散、吸収などにより減衰した振幅を補償するために、重合速度を用いて球面発散 振幅補償を適用した後、ゲート長 1200 ミリ秒の自動振幅調整 (AGC)を行った。

(6) デコンボリューション(Deconvolution)

発振点・受振点の特性の相違を補正し、分解能の高いデータを得るためのデコンボリュ ーション処理を行った。

テストの結果、以下のパラメータを採用した。

- ・ゲート長 : 2000 ミリ秒
- ・オペレータ長 : 200 ミリ秒
- ・ホワイトノイズ : .5 %
- ・予測距離 : 2 ミリ秒
- ・時間ゲート : 単一ゲート

(7)浮動基準面に対する静補正

屈折波初動解析の結果を用いて、表層風化層補正および浮動基準面への静補正を行った。 反射法断面は最終的にある基準面(本調査では標高 0m の平均海水面-300msec.)へ補正され る。しかし速度解析や NMO 補正の際には CMP ギャザー中のデータに適した基準面(浮動 基準面)を設定することが適切である。この処理段階では、表層風化層の静補正と併せて, 浮動基準面の決定と浮動基準面への標高補正を行う。

浮動基準面は CMP ギャザー中オフセット 0-200m であるトレースの発振点,受振点標高の平均によって定めた、標高補正のための速度には 4000m/sec.を用いた。この速度は、本 測線においてもっとも顕著な標高変化を有する朝明渓谷における表層基底層速度を反映し たものである。

(8)速度解析(Velocity Analysis)

定速度重合法 (Constant Velocity Stack (CVSK))を用い、約 80CDP (1000m)毎の地 点 19 箇所で速度解析を行った。なお、速度解析は、残差静補正前後で 2 回行った。

2回目の速度解析の結果例を図 Appendix6-4(a)~(i)にに示す。速度解析においては、基 盤と考えられる反射面(図中の赤印)以深には有意な反射面は見られず、基盤以深の区間 速度を推定することはできない。また、基盤上部の区間速度は約5km 程度が想定されるが、 このような速度を仮定して重合速度を求めると、基盤付近で重合速度が急激に速くなるた め、この重合速度をそのまま用いた重合では基盤付近で効果的な重合ができなくなる恐れ がある。これらを考慮して、基盤以深の区間速度は実際の区間速度よりも遅い速度を仮定 し、重合速度を推定した。総合解析を行うためには地下構造を何らかの層分けをする必要 がある。そのため速度解析時には以下の点に留意して層分けを行った。

- ・ 速度解析を実施する反射イベントは、重合記録において、比較的連続性が良く、全測線 で追跡可能な反射面に対応すること。
- ・ 速度解析パネルで強振幅を示すイベント(このイベントの上下の音響インピーダンスに 大きな差があり、地層境界の可能性が高い)が測線方向に連続して読み取れること。

最終的に堆積層を 5 層モデルとした。図中には、反射法による速度境界面に対応する点に 色をつけて示した。なお本地域の特徴として CMP1400 付近以西では、鈴鹿東縁断層によ って基盤岩が地表に現れており、該当地域では有意な反射面は確認できなかった。

表 Appendix6-1 には、基盤上面までの速度解析結果を表にまとめたものを示した。

(9)NMO 補正(NMO Correction)

各速度解析点で決定した速度関数(To,V)を測線方向に内外挿することにより、速度構造図 が得られ、これを用いて NMO 補正を行った。この際の波形の伸張が以下の値を越えるも のについてはミュートを施した、また NMO に先だって、重合速度から決定される反射波 走時の包絡線をもちいてミュートを施した。

ストレッチ・ミュート:1.8

(10)残差静補正(Residual Statics)

屈折波を用いた静補正では、比較的長周期の補正値は精度良く補正されるが、短周期の 受振点・発振点固有の補正は不十分である。そこで、NMO 補正後のデータの反射波を用い た残差静補正を行った。ここで求めた静補正量を再度 NMO 補正前のデータに適用し、再 度速度解析を行った。

(11)重合(CDP Stack))

NMO補正、残差静補正終了後、各CDP内の反射波走時は、同一時間に並び、屈折波・ 表面波・ノイズ等は同一走時とならない。そこで、これらを足し合わせる(重合する)こ とで、S/N比の良い反射記録が得られる。

(12)重合断面図(Final Filtered Stack)

重合後のデータに対して、フィルターテストを行い、以下のフィルターを適用し、最終 重合断面とした。

F-X 予測フィルター

ゲート長	50 トレース
オペレータ長	5 トレース
ゲート長	1000 ミリ秒
オーバーラップ	250 ミリ秒

バンドパスフィルター

0.0 ~ 0.4 秒 12/20 ~ 50/60 Hz

0.4 ~ 0.8 秒 8/16~45/60 Hz

0.8 ~ 6.0 秒 6/8~45/60 Hz

(13)マイグレーション(Migration)

周波数-距離領域で中心差分法を用いた差分時間マイグレーションを行った。マイグレー ションに用いた速度は、重合に用いた速度関数をスムージングした後に 85%にスケーリン グしたものを用いた。

(14)深度変換(Depth Conversion)

マイグレーション後の記録に対し、速度関数を用いて、時間軸から深度軸への変換を行った。深度変換後のサンプル間隔は 4m とした。

付録-6 図表一覧

P 波反射法データ解析流れ図 ☑ Appendix6-1 ☑ Appendix6-2 重合測線図 CMP 分布図(1:50,000) ☑ Appendix6-3 表層構造解析結果 図 Appendix6-4(a) 速度解析結果例(CDP120) 速度解析結果例(CDP280) 図 Appendix6-4(b) 図 Appendix6-4(c) 速度解析結果例(CDP440) 図 Appendix6-4(d) 速度解析結果例(CDP600) ☑ Appendix6-4(e) 速度解析結果例(CDP760) ⊠ Appendix6-4(f) 速度解析結果例(CDP920) ☑ Appendix6-4(g) 速度解析結果例(CDP1080) 図 Appendix6-4(h) 速度解析結果例(CDP1320) 図 Appendix6-4(i) 速度解析結果例(CDP1480)

表 Appendix-6-1 速度解析結果

